

概述

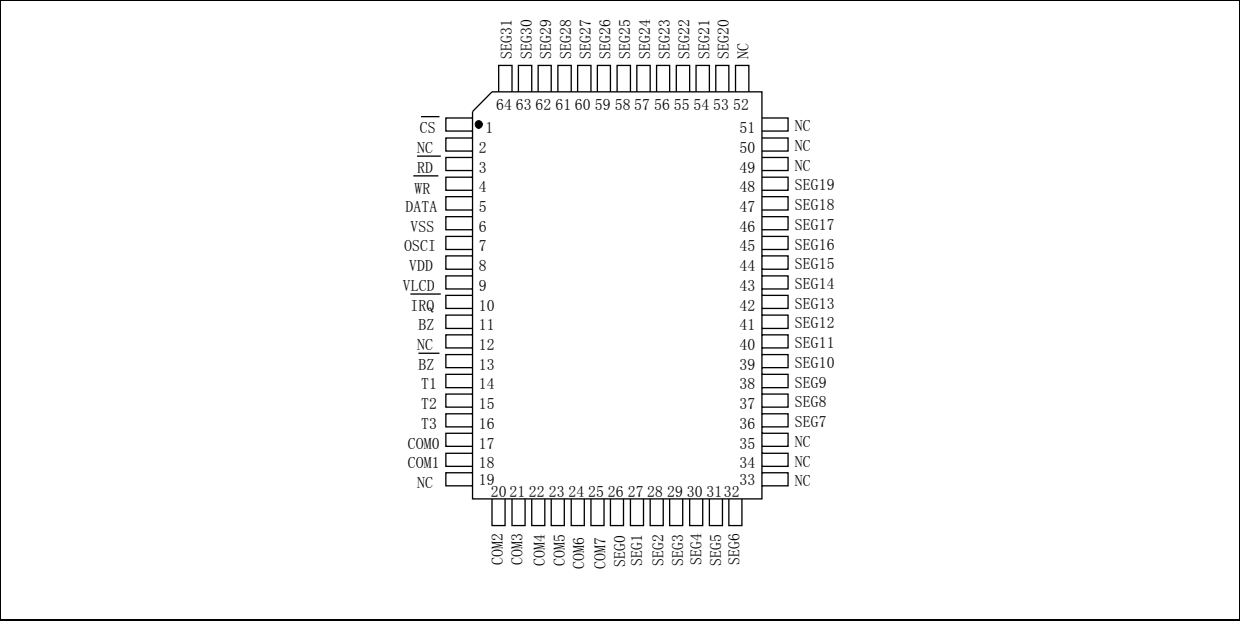
CS1622GO 是一种 256 点阵式存储器映射多功能 LCD 驱动电路。CS1622GO 的 S/W 结构特点，使它适合点阵式 LCD 显示，包括 LCD 模块和显示子系统，CS1622GO 具有关闭电源功能。

功能特点

- 工作电压：2.7V~5.2V
- 内部 32kHz RC 振荡器
- 外部 32kHz 频率输入
- 1/4 占空比 LCD 显示频率为 64Hz
- 32×8 LCD 驱动器
- 内部含有电阻型偏置电压产生电路
- 3 端串行接口
- 8 种时基/WDT 时钟源
- 时基或 WDT 溢出输出
- R/W 地址自动累加
- 蜂鸣器驱动信号频率可选（2kHz/4kHz）
- 关机指令可减少功耗
- 指定控制操作
- 数据模式和命令模式指令
- 3 种数据存取模式
- 用 VLCD 引脚来调整 LCD 工作电压
- 封装形式：QFP64 或软包封

CS1622GO

管脚排列图

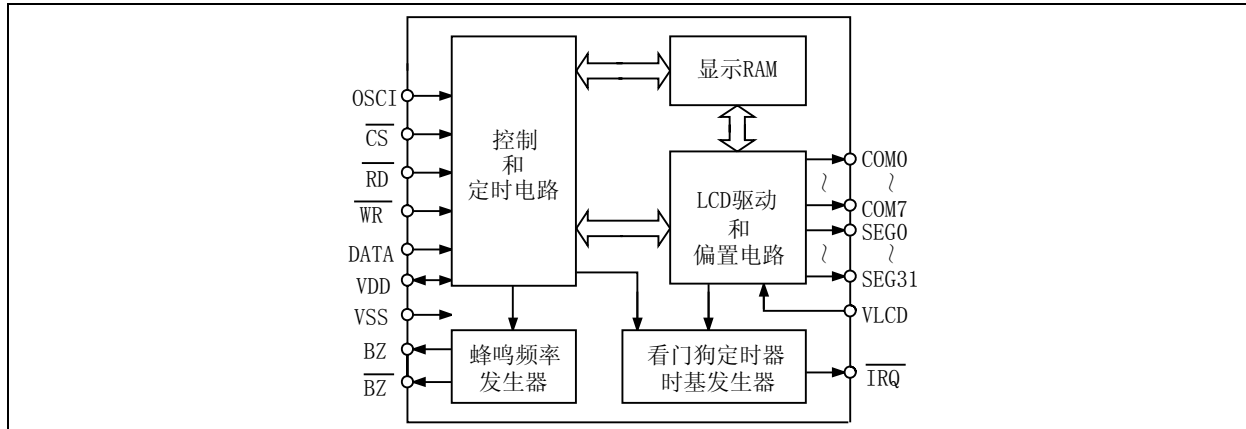


管脚说明

序号	名 称	I/O	功 能 说 明
1	\overline{CS}	I	片选信号输入端（带上拉电阻）。 \overline{CS} 为逻辑高电平时，数据和命令不能读出和写入，并且串行接口电路复位。但当 \overline{CS} 为逻辑低电平时，控制器与 CS1622GO 之间可以传输数据和命令。
3	\overline{RD}	I	READ 时钟输入端（带上拉电阻）。RAM 中的数据在 \overline{RD} 信号的上升沿被输出到 DATA 线上，主控制器可以在下一个下降沿锁存这个数据。
4	\overline{WR}	I	WRITE 时钟输入（带上拉电阻）。在 \overline{WR} 信号的上升沿，DATA 线上的数据被锁存到 CS1622GO。
5	DATA	I/O	串行数据输入/输出端（带上拉电阻）。
6	VSS	-	负电源，GND。
7	OSCI	I	如果外接系统时钟，则通过 OSCI 端。如果使用片内 RC 振荡器，OSCI 可以悬空。
8	VDD	-	正电源。
9	VLCD	I	LCD 电源输入。
10	\overline{IRQ}	O	时间基准或 WDT 溢出标志，NMOS 开漏输出端。
11, 13	BZ, \overline{BZ}	O	2kHz 或 4kHz 蜂鸣信号输出端。
14~16	T1~T3	I	悬空
17、18、20~25	COM0~COM7	O	LCD COM 输出端。
26~32 36~48 53~64	SEG0~SEG31	O	LCD SEG 输出端。

CS1622GO

功能框图



注意:

 \overline{CS} : 芯片选择BZ, \overline{BZ} : 蜂鸣器输出 \overline{WR} , \overline{RD} , DATA: 串行接口

COM0~COM3, SEG0~SEG31: LCD 输出

 \overline{IRQ} : 时间基准或 WDT 溢出输出

功能说明

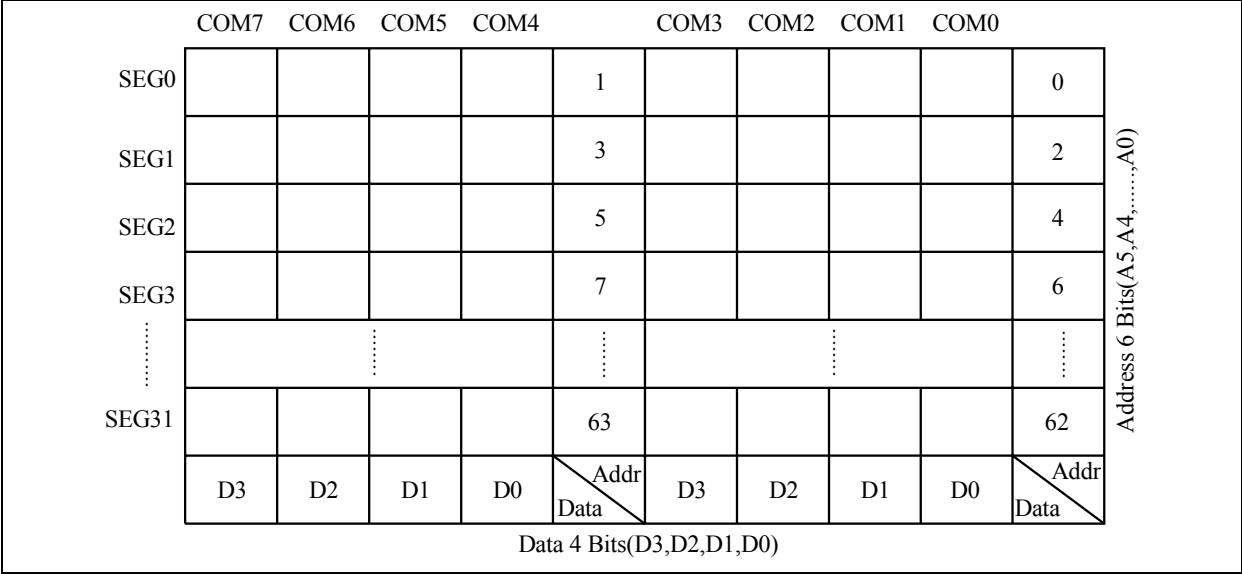
1. 工作原理

CS1622GO 是一种具有微控制器接口，由存储器映射的 32×8 点阵式 LCD 控制驱动器。电路上电时清零复位，通过命令端进行工作状态设置，通过片选、读、写端对 RAM 数据进行读、写、修改操作，按照一一对应的原则，驱动 LCD 显示器。该电路可用于点阵式 LCD 显示驱动，各 SEG 端是互相独立的，且容易对 RAM 数据进行修改，所以显示点阵内容灵活，可随用户任意定制。

2. 系统结构

● RAM

静态显示存储器（RAM）结构为 64×4 位，贮存所显示的数据。RAM 的内容直接映射成 LCD 驱动器的内容。RAM 中的数据可被 READ、WRITE 和 READ-MODIFY-WRITE 命令存取。RAM 中的内容映射至 LCD 的过程如下图所示：



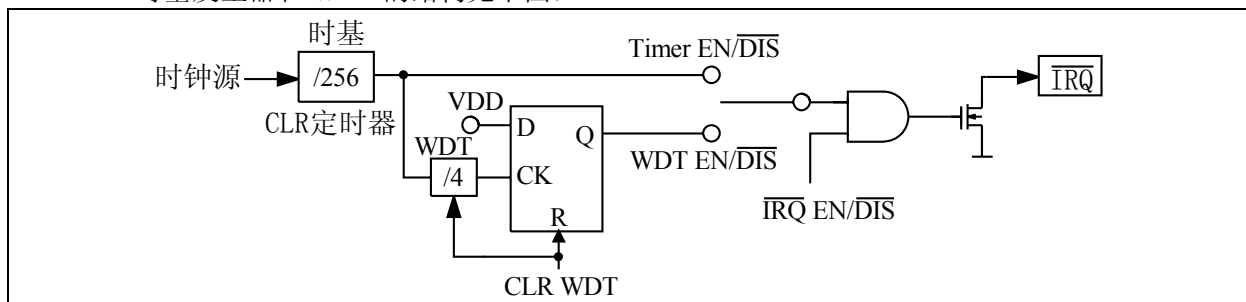
● 时间基准和看门狗定时器

时基发生器和看门狗定时器 (WDT) 共用 256 分频计数器。TIMER DIS/EN/CLR, WDT DIS/EN/CLR 和 $\overline{\text{IRQ}}$ EN/DIS 命令是相互独立的。时基发生器是由 8 级递增计数器构成, 用来设计产生一个精确的时间基准。看门狗定时器 (WDT) 由 8 级时基发生器和一个 2 级递增计数器组成, 在非正常状态下 (未知的或不希望发生的跳转、执行错误等), 用来停止主控制器或其它子系统。WDT 暂停, 将设置一个 WDT 暂停标志。时基发生器的输出和 WDT 暂停标志的输出可以用命令输出到 $\overline{\text{IRQ}}$ 的输出端。总共有 8 个频率源适合时基发生器和

WDT 时钟, 其频率由下列公式得出 $f_{\text{WDT}} = \frac{32\text{kHz}}{2^n}$, n 的值通过命令在 0~7 之间变化, 等

式中的 32kHz 表明系统时钟由一个片内振荡器 (32kHz) 或外部 32kHz 频率驱动。由于时基发生器和 WDT 使用同一个 8 级计数器, 因此需小心使用与时基发生器和 WDT 相关的命令。例如调用 WDT DIS 命令对时基发生器无效, 而 WDT EN 不但适用于时基发生器而且可以激活 WDT 暂停标志输出 (WDT 暂停标志连接到 $\overline{\text{IRQ}}$ 脚)。输入 TIMER EN 命令后, WDT 和 $\overline{\text{IRQ}}$ 脚断开, 时基发生器的内容由 CLR WDT 或 CLR TIMER 命令清零。CLR WDT 或 CLR TIMER 命令分别相应的在 WDT EN 或 TIMER EN 命令之前执行。CLR TIMER 命令必须在 WDT 模式转换到时基模式之前执行。一旦出现 WDT 暂停模式, $\overline{\text{IRQ}}$ 脚将处于逻辑低电平直到出现 CLR WDT 或 $\overline{\text{IRQ}}$ DIS 命令。 $\overline{\text{IRQ}}$ 输出无效后, $\overline{\text{IRQ}}$ 脚将处于悬浮状态。通过执行 $\overline{\text{IRQ}}$ EN 或 $\overline{\text{IRQ}}$ DIS 命令使 $\overline{\text{IRQ}}$ 输出处于有效或无效状态。 $\overline{\text{IRQ}}$ EN 使得时基发生器或 WDT 暂停标志的输出作用到 $\overline{\text{IRQ}}$ 脚。如果一个片外部频率作为系统时钟, SYS DIS 命令无效, 无法进入关机模式, 除非去掉片外部频率输入。

时基发生器和 WDT 的结构见下图:



使用片内 RC 振荡器或晶体振荡器, 可用系统命令开启或关闭振荡器, 进入 POWER DOWN 模式, 减少功耗。在 POWER DOWN 模式下, 时基/WDT 的一切功能都无效。另一方面, 如果使用外部时钟作为系统频率, SYS DIS 命令不起作用而不执行 POWER DPWN 模式。那就是说, CS1622GO 将一直运行到系统失效或外部时钟取消。系统开启后, $\overline{\text{IRQ}}$ 被禁用。

● 蜂鸣输出

在 CS1622GO 中提供了一个简单的蜂鸣振荡器。蜂鸣振荡器可提供一对蜂鸣驱动信号 BZ 和 $\overline{\text{BZ}}$, 用来产生一个简单的蜂鸣。执行 TONE4k 和 TONE2k 命令可产生两种蜂鸣频率, TONE4k 和 TONE2k 命令设置蜂鸣频率分别为 4kHz 和 2kHz, 蜂鸣驱动信号可以调用 TONE ON 或 TONE OFF 命令来开启或关闭。BZ 和 $\overline{\text{BZ}}$ 是一对反相驱动输出, 用来驱动压电蜂鸣器。一旦系统失效或蜂鸣输出停止, BZ 和 $\overline{\text{BZ}}$ 输出处于低电平。

名 称	命 令 代 码	功 能
TONE OFF	0000-1000-X	关闭蜂鸣输出
TONE 4k	010X-XXXX-X	蜂鸣频率：4kHz
TONE 2k	0110-XXXX-X	蜂鸣频率：2kHz

● 指令格式

CS1622GO 可以通过 S/W 来设置，设置 CS1622GO 和传送 LCD 显示数据的指令共有两种模式，分别为命令模式和数据模式。对 CS1622GO 的设置称作命令模式，其 ID 是 1 0 0，由系统设置命令、系统频率选择命令、LCD 结构命令、蜂鸣频率选择命令和操作命令组成。数据模式包括 READ、WRITE 和 READ-MODIFY-WRITE 操作。

下表是数据模式 ID 和命令模式 ID：

操 作	模 式	ID
READ	数 据	1 1 0
WRITE	数 据	1 0 1
READ-MODIFY-WRITE	数 据	1 0 1
COMMAND	命 令	1 0 0

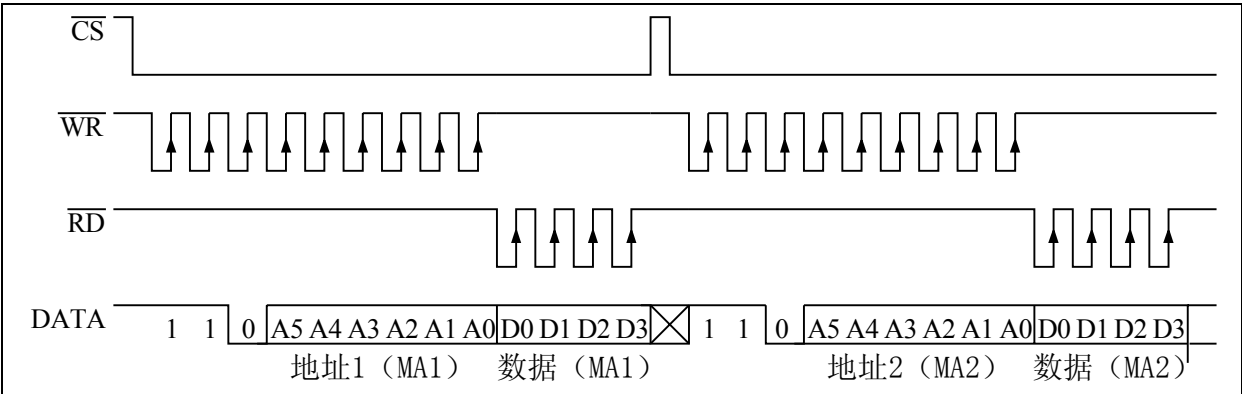
模式命令出现在数据和命令传送之前。如出现连续指令，命令模式 ID 1 0 0 可以被忽略。当系统工作在不连续命令或不连续地址数据模式，CS 管脚应设置为 1，而之前的工作模式将被复位。一旦 CS 管脚为 0，将出现一个新的工作模式 ID。

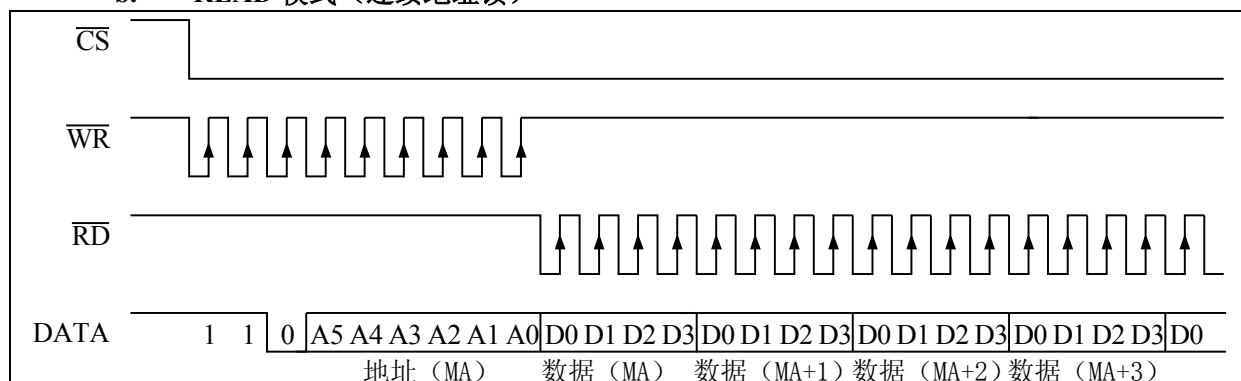
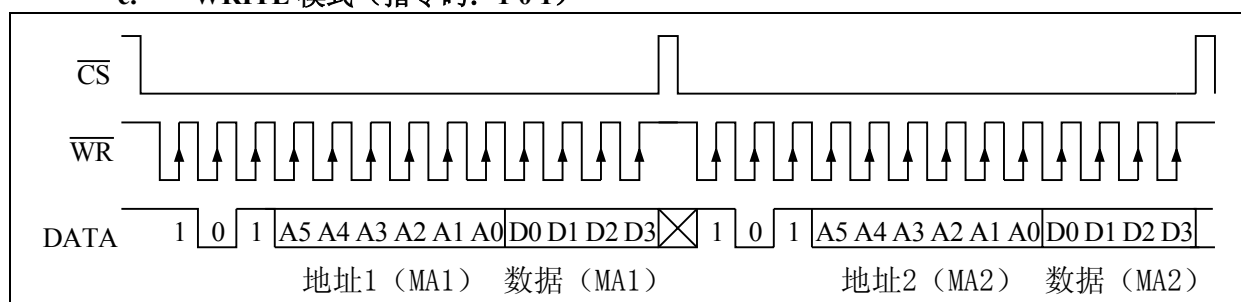
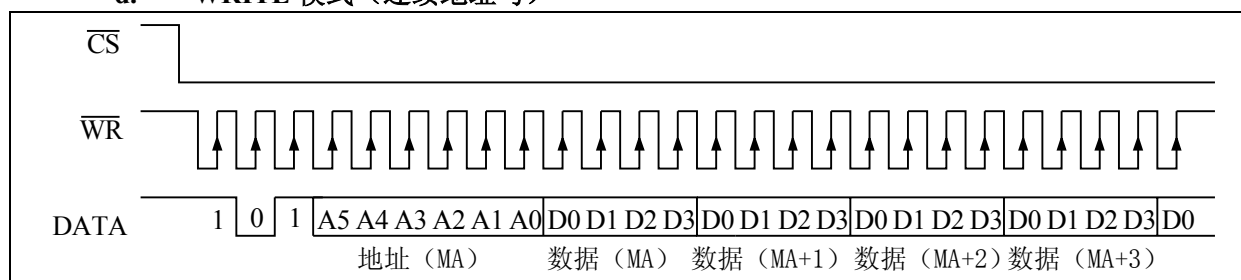
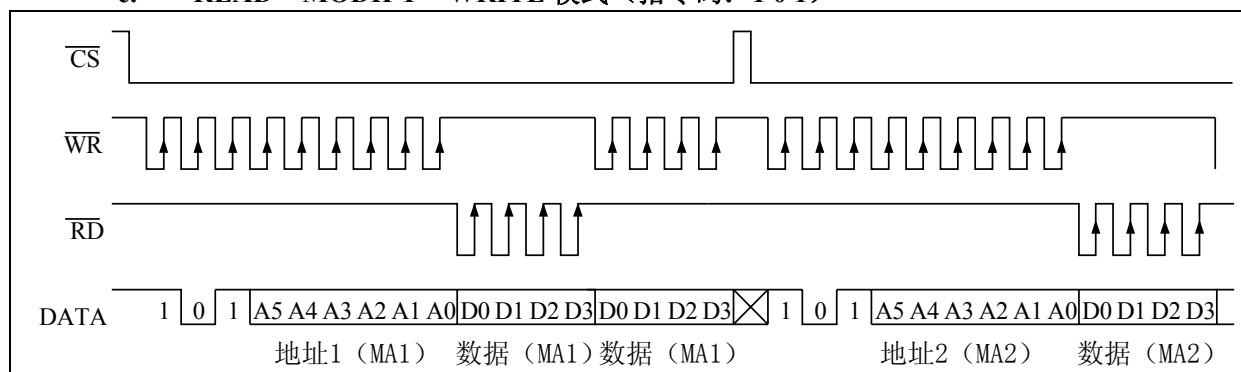
● 接口

CS1622GO 共有 4 线需要接口。CS 初始化串行接口电路和在主控制器和 CS1622GO 之间终接通信端。CS 为 1 时，主控制器和 CS1622GO 之间数据和命令被禁止和初始化。出现命令模式和模式转换之前，需要一个高电平脉冲初始化 CS1622GO 的串行接口。数据线是串行输入/输出线。读写数据或写入命令必须通过数据线。RD 线是 READ 时钟输入。RAM 中的数据在 RD 信号的下降沿被读出，读出数据将显示在 DATA 线上。主控制器在 READ 信号上升沿和下一个下降沿之间读出正确数据。WR 线是 WRITE 时钟输入。数据线上的数据、地址、命令在 WR 信号上升沿全被读到 CS6122。IRQ 线被用作主控制器和 CS1622GO 之间的接口。IRQ 脚作为定时器输出或 WDT 溢出标志输出，由 S/W 设定。主控制器通过连接 CS1622GO 的 IRQ 脚执行时间基准或 WDT 功能。

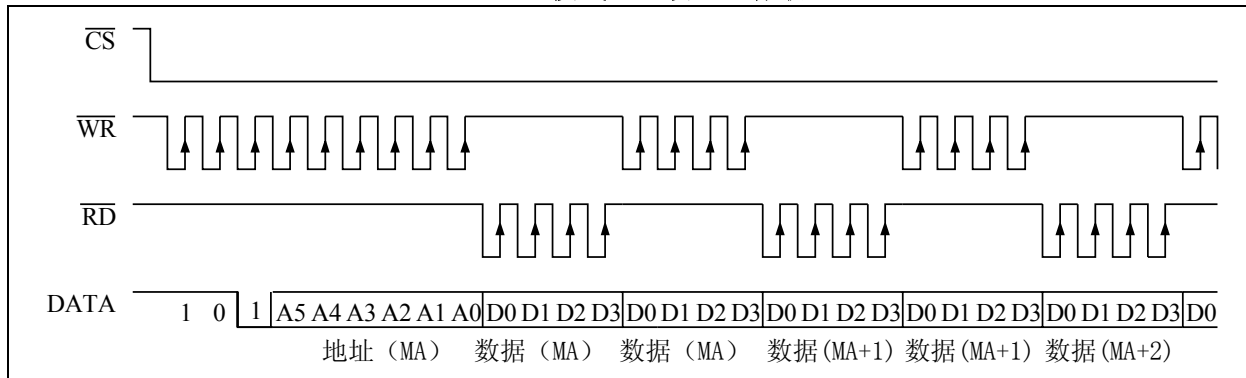
● 时序图

a. READ 模式（指令码：1 1 0）

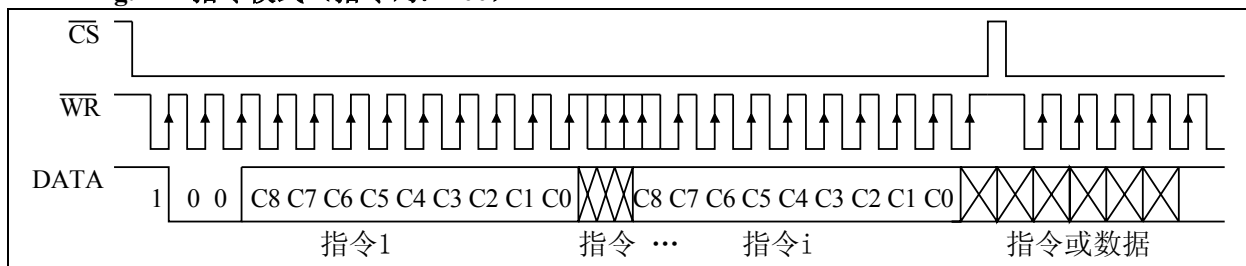


b. READ 模式（连续地址读）**c. WRITE 模式（指令码：1 0 1）****d. WRITE 模式（连续地址写）****e. READ—MODIFY—WRITE 模式（指令码：1 0 1）**

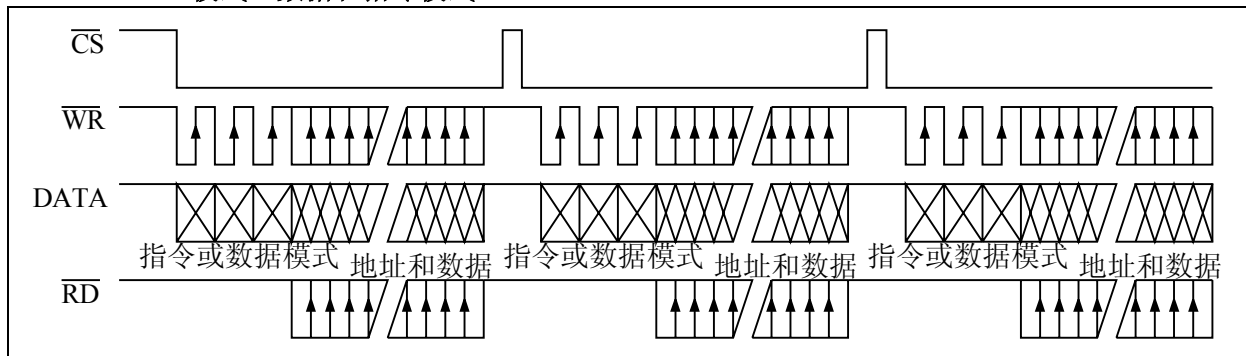
f. READ—MODIFY—WRITE 模式（连续地址存取）



g. 指令模式（指令码：100）



h. 模式（数据和指令模式）



3. 指令一览表

名 称	ID	命 令 代 码	D/C	功 能	上电预置复位
READ	110	A5A4A3A2A1A0D0D1D2D3	D	读 RAM 中数据	
WRITE	101	A5A4A3A2A1A0D0D1D2D3	D	写数据到 RAM 中	
READ-MODIFY-WRITE	101	A5A4A3A2A1A0D0D1D2D3	D	读写 RAM	
SYS DIS	100	0000-0000-X	C	同时关闭系统振荡器和 LCD 偏置发生器	Yes
SYS EN	100	0000-0001-X	C	开启系统振荡器	
LCD OFF	100	0000-0010-X	C	关闭 LCD 偏置发生器	Yes
LCD ON	100	0000-0011-X	C	开启 LCD 偏置发生器	
TIMER DIS	100	0000-0100-X	C	禁止时间基准输出	Yes
WDT DIS	100	0000-0101-X	C	禁止 WDT 暂停标志输出	yes
TIMER EN	100	0000-0110-X	C	允许时间基准输出	
WDT EN	100	0000-0111-X	C	允许 WDT 暂停标志输出	
TONE OFF	100	0000-1000-X	C	关闭蜂鸣输出	Yes
CLR TIMER	100	0000-1101-X	C	清除时基发生器的内容	
CLR WDT	100	0000-1111-X	C	清除 WDT 内容	
RC 32k	100	0001-10XX-X	C	系统时钟为片内 RC 振荡器	Yes
EXT 32k	100	0001-11XX-X	C	系统时钟为外部时钟 LCD1/2	
TONE 4k	100	010X-XXXX-X	C	蜂鸣频率: 4kHz	
TONE 2k	100	0110-XXXX-X	C	蜂鸣频率: 2kHz	
IRQ DIS	100	100X-0XXX-X	C	禁止 IRQ 输出	Yes
IRQ EN	100	100X-1XXX-X	C	允许 IRQ 输出	
F1	100	101X-0000-X	C	时基/WDT 时钟输出 1Hz, WDT 暂停标志延时: 4s	
F2	100	101X-0001-X	C	时基/WDT 时钟输出 2Hz, WDT 暂停标志延时: 2s	
F4	100	101X-0010-X	C	时基/WDT 时钟输出 4Hz, WDT 暂停标志延时: 1s	
F8	100	101X-0011-X	C	时基/WDT 时钟输出 8Hz, WDT 暂停标志延时: 1/2s	
F16	100	101X-0100-X	C	时基/WDT 时钟输出 16Hz, WDT 暂停标志延时: 1/4s	
F32	100	101X-0101-X	C	时基/WDT 时钟输出 32Hz, WDT 暂停标志延时: 1/8s	
F64	100	101X-0110-X	C	时基/WDT 时钟输出: 64Hz, WDT 暂停标志延时: 1/16s	
F128	100	101X-0111-X	C	时基/WDT 时钟输出: 128Hz, WDT 暂停标志延时: 1/32s	Yes
TEST	100	1110-0000-X	C	测试模式	
NORMAL	100	1110-0011-X	C	标准模式	Yes

注：

1. X：忽略。
2. A5~A0：RAM 地址。
3. D3~D0：RAM 数据
4. D/C：数据/命令模式。
5. Def.：上电预置复位。
6. 所有黑体即 **110**，**101** 和 **100** 均是模式命令。如出现连续命令，命令模式 ID **100** 可以被忽略（除第一个命令 ID **100**）。
7. 建议由主控制器在上电复位后对 CS1622GO 进行初始化，否则若上电复位失败，将导致 CS1622GO 误动作。

极限参数

参 数	额 定 值	单 位
电源电压	-0.3~5.5	V
输入电压	$V_{SS}-0.3 \sim V_{DD}+0.3$	V
储存温度	-50~125	°C
工作温度	-25~75	°C

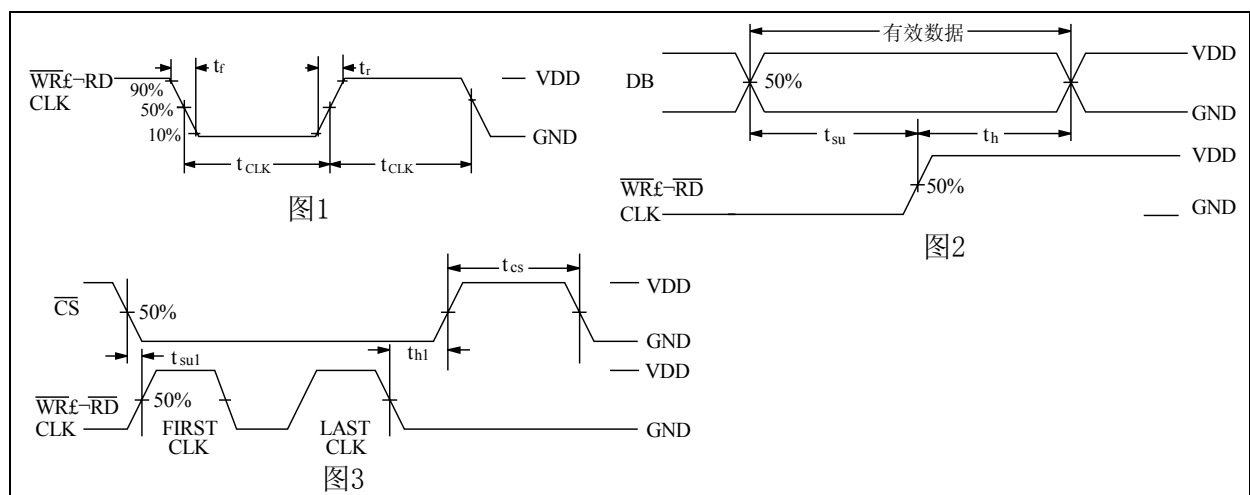
电参数

1. DC 特性

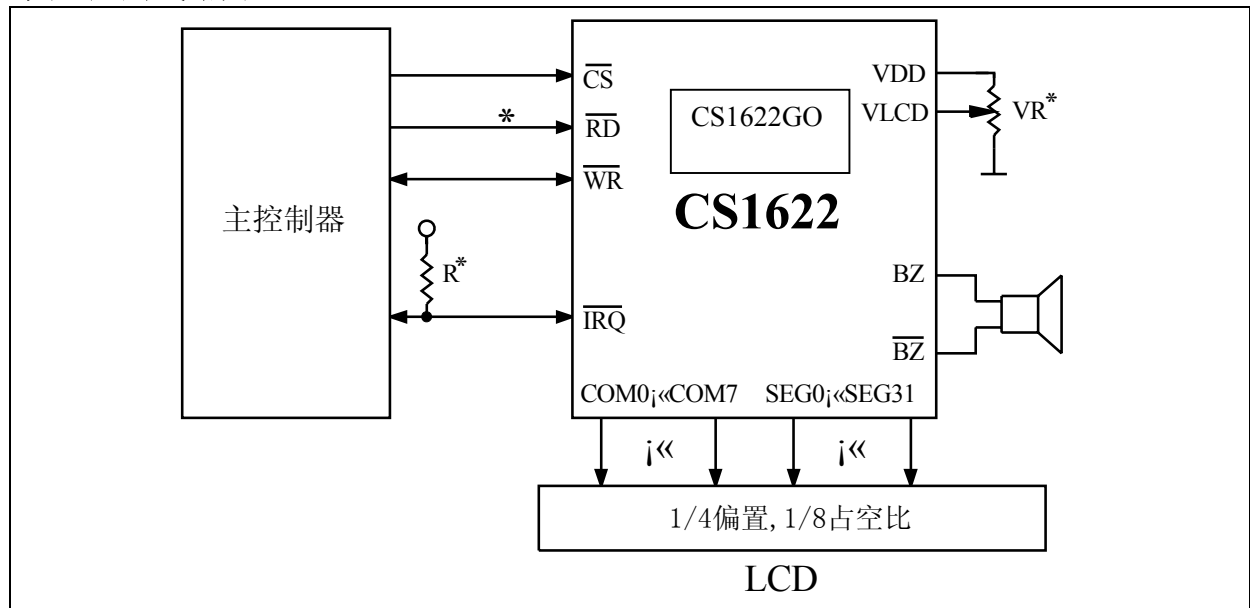
符号	参 数	测 试 条 件		最小值	典型值	最大值	单位
		V_{DD}	条 件				
V_{DD}	工作电压	-	-	2.7	-	5.2	V
I_{DD1}	工作电流	3V	无负载/LCD 开片内 RC 振荡器	-	80	210	μA
		5V		-	135	415	μA
I_{DD2}	工作电流	3V	无负载/LCD 关片内 RC 振荡器	-	8	30	μA
		5V		-	20	55	μA
I_{STB}	待机电流	3V	无负载	-	1	8	μA
		5V	关机模式	-	2	16	μA
V_{IL}	输入低电平	3V	DATA, \overline{WR} , \overline{CS} , \overline{RD}	0	-	0.6	V
		5V		0	-	1.0	V
V_{IH}	输入高电平	3V	DATA, \overline{WR} , \overline{CS} , \overline{RD}	2.4	-	3.0	V
		5V		4.0	-	5.0	V
I_{OL1}	BZ, \overline{BZ} , \overline{IRQ}	3V	$V_{OL}=0.3V$	0.9	1.8	-	mA
		5V	$V_{OL}=0.5V$	1.7	3.0	-	mA
I_{OH1}	BZ, \overline{BZ}	3V	$V_{OH}=2.7V$	-0.9	-1.8	-	mA
		5V	$V_{OH}=4.5V$	-1.7	-3	-	mA
I_{OL1}	DATA	3V	$V_{OL}=0.3V$	200	450	-	μA
		5V	$V_{OL}=0.5V$	250	500	-	μA
I_{OH1}	DATA	3V	$V_{OH}=2.7V$	-200	-450	-	μA
		5V	$V_{OH}=4.5V$	-250	-500	-	μA
I_{OL2}	LCD COM 端灌电流	3V	$V_{OL}=0.3V$	15	40	-	μA
		5V	$V_{OL}=0.5V$	100	200	-	μA
I_{OH2}	LCD COM 端拉电流	3V	$V_{OH}=2.7V$	-15	-30	-	μA
		5V	$V_{OH}=4.5V$	-45	-90	-	μA
I_{OL3}	LCD SEG 端灌电流	3V	$V_{OL}=0.3V$	15	30	-	μA
		5V	$V_{OL}=0.5V$	70	150	-	μA
I_{OH3}	LCD SEG 端拉电流	3V	$V_{OH}=2.7V$	-6	-13	-	μA
		5V	$V_{OH}=4.5V$	-20	-40	-	μA
R_{PH}	上拉电阻	3V	DATA, \overline{WR} , \overline{CS} , \overline{RD}	100	200	300	k Ω
		5V		50	100	150	k Ω

2. AC 特性

符号	参 数	测 试 条 件		最小值	典型值	最大值	单位
		V _{DD}	条 件				
f _{SYS1}	系统时钟	3V	片内 RC 振荡器	22	32	40	kHz
		5V		24	32	40	
f _{SYS2}	系统时钟	3V	外部时钟	—	32	—	kHz
		5V		—	32	—	
f _{LCD1}	LCD 频率	3V	片内 RC 振荡器	44	64	80	Hz
		5V		48	64	80	
f _{LCD2}	LCD 频率	3V	片内 RC 振荡器	—	64	—	Hz
		5 V		—	64	—	
t _{COM}	LCD COM 端周期	—	n: COM 端数	—	n/f _{LCD}	—	s
f _{CLK1}	串行数据时钟（ $\overline{\text{WR}}$ 端）	3V	占空比 50%	—	—	150	kHz
		5V				300	
f _{CLK2}	串行数据时钟（ $\overline{\text{RD}}$ 端）	3V	占空比 50%	—	—	75	kHz
		5V				150	
f _{TONE}	蜂鸣器输出频率	—	片内 RC 振荡器	—	2.0/4.0	—	kHz
t _{CS}	串行接口复位脉冲宽度（图 3）	—	$\overline{\text{CS}}$	—	250	—	ns
t _{CLK}	$\overline{\text{WR}}$ ， $\overline{\text{RD}}$ 输入脉冲宽度（图 1）	3V	写模式	3.34	—	—	μs
			读模式	6.67			
		5V	写模式	1.67	—	—	
			读模式	3.34			
t _r ，t _f	串行数据时钟升/降时间(图 1)	3V	—	—	120	—	ns
		5V					
t _{su}	串行数据到 $\overline{\text{WR}}$ ， $\overline{\text{RD}}$ 时钟的建立时间（图 2）	3V	—	—	120	—	ns
		5V					
t _h	串行数据到 $\overline{\text{WR}}$ ， $\overline{\text{RD}}$ 时钟的保持时间（图 2）	3V	—	—	120	—	ns
		5V					
t _{su1}	$\overline{\text{CS}}$ 到 $\overline{\text{WR}}$ ， $\overline{\text{RD}}$ 时钟的建立时间（图 3）	3V	—	—	100	—	ns
		5V					
t _{h1}	$\overline{\text{CS}}$ 到 $\overline{\text{WR}}$ ， $\overline{\text{RD}}$ 时钟的保持时间（图 3）	3V	—	—	100	—	ns
		5V					



典型应用线路图



注： $\overline{\text{IRQ}}$ 和 $\overline{\text{RD}}$ 引脚的连接视主控制器的要求而定。

VLCD 引脚的电压必须低于 V_{DD} 。

调节 VR 以适应 LCD 显示器， $V_{DD}=5V$ ， $V_{LCD}=4V$ ， $VR=15k\Omega \pm 20\%$ 。

调节 R（外接上拉电阻）以适应用户的基准时钟。